

Xillybus のドライバを読む

xillybus_core.c から . まずは , ざっと , どんな感じのものがあるのか見てみる .
これは FPGA 内の IP コアの FIFO とデバイスファイルのパイプを作る .
キャラクタデバイスで , 構造体は な感じ .

```
static const struct file_operations xillybus_fops = {
    .owner      = THIS_MODULE,
    .read       = xillybus_read,
    .write      = xillybus_write,
    .open       = xillybus_open,
    .flush      = xillybus_flush,
    .release    = xillybus_release,
    .llseek     = xillybus_llseek,
    .poll       = xillybus_poll,
};
```

初期化関連

xillybus_init/xillybus_exit

ドライバロード時にやってるのは ,

- class_create
- alloc_workqueue

アンロード時には ,

- destroy_workqueue
- class_destroy

xillybus_init_endpoint

```
EXPORT_SYMBOL(xillybus_init_endpoint);
```

でエクスポートされている関数 .

xillybus_pcie.c の xilly_probe(pci ドライバの .probe にマッピングされてる) か ,
xillybus_of.c の xilly_drv_probe(platform_driver の .probe にマッピングされてる) から呼ばれる .
デバドラ内部で使うデータの初期化

xillybus_endpoint_discovery

```
EXPORT_SYMBOL(xillybus_endpoint_discovery);
```

でエクスポートされている関数 .

xillybus_pcie.c の xilly_probe(pci ドライバの .probe にマッピングされてる) か ,
xillybus_of.c の xilly_drv_probe(platform_driver の .probe にマッピングされてる) から呼ばれる .
ハードウェアから情報をスキャンしてハンドラを作る . ハンドラの定義は , xillybus.h にある

```
struct xilly_idt_handle {
    unsigned char *chandesc;
```

```

        unsigned char *idt;
        int entries;
};

```

- xilly_setupchannels チャンネルのセットアップ .
- xilly_obtain_idt ハードウェアのバージョンチェックなど
- xilly_scan_idt

ハンドラが用意できたら , xillybus_init_chrdev を呼ぶ

xillybus_init_chrdev

キャラクタデバイスとしての初期化 , デバイスファイルを作るのも , ここ .

アクセス関連

xillybus_open

モードに応じたチャンネルやロックの設定など

- mutex_lock_interruptible
- iowrite32 でデバイスにオープンされたことを通知

xillybus_read

データの読み出し . こんな感じ .

```

while(1)
    bytes_to_do = count - bytes_done; 残りの読むべきバイト数をセット

    if バッファが empty でない
        if バッファにたまっている個数 (howmany) が byte_to_do より多い
            bufferdone = 0;
        else
            bufferdone = 1;
        end
    end

    if empty でない
        if (bufops == 0) // バッファが空
            channel->endpoint->ephw->hw_sync_sgl_for_cpu で DMA する (DMA_FROM_DEVICE)
        end
        copy_to_user でバッファのデータをユーザ領域にデータをコピー
        userbuf += howmany
        bytes_done += howmany
        if bufferdone が 0 でない then
            channel->endpoint->ephw->hw_sync_sgl_for_cpu で DMA する (DMA_FROM_DEVICE)
            // FPGA に bufferdone を通知
            iowrite32(1 | (channel->chan_num << 1) | (bufidx << 12),
                &channel->endpoint->registers[fpga_buf_ctrl_reg]);
        end
    end

    // ループの終了判定
    bytes_done が count 以上か eof に到達 => ループから抜ける
    exhausted でない => ループ頭に戻る
    bytes_done が 0 より大きい
    かつ
    no_time_left か (channel->wr_synchronous && channel->wr_allow_partial) => ループから抜ける
    no_time_left でない かつ 0_NONBLOCK が指定されてた
    bytes_done が 0 より大きい => ループから抜ける
    ready が 0 でない => desperate へ

```

```

それ以外 => bytes_done を -EAGAIN( エラー ) にしてループから抜ける
!no_time_left または bytes_done > 0
アライメント調整
if !channel->wr_allow_partial || (no_time_left && (bytes_done == 0))
do{
    if (wait_event_interruptible(channel->wr_wait, (!channel->wr_sleepy)))
        => interrupted へ
    if (mutex_lock_interruptible(&channel->wr_mutex))
        => interrupted へ
    }while(channel->wr_sleep);
ループの先頭に戻る

interrupted:
    bytes_done が 0 でなければ, return bytes_done
    あるいは エラー
end

if left_to_sleep > 0 then
    left_to_sleep = wait_event_interruptible_timeout(channel->wr_wait,
                                                    (!channel->wr_sleepy),
                                                    left_to_sleep);

    (!channel->wr_sleepy) => ループの先頭に戻る
    if left_to_sleep < 0 then
        bytes_done が 0 でなければ, return bytes_done
        あるいは エラー
    end
end

desperate:
    no_time_left = 1
end

```

続き

xillybus_write , xillybus_flush , xillybus_release , xillybus_llseek , xillybus_poll
は , また今度 .